

平成29年度 機械システムコース
卒業研究発表会

日時:平成30年2月17日(土) 9時00分から14時40分
場所:近畿大学高専 1号館 大講義室

Ver. 4.1 2018.2.9

領域	発表番号	発表時間	発表タイトル	発表者	人数	指導教員	発表等時間	交代時間
		9:00 ~ 9:05	挨拶および諸注意	機械システムコース長 後藤武志			0:05	0:01
ロボット	1	9:06 ~ 9:20	クロマグロの遊泳解析と魚ロボットへの応用	高橋明太郎, 松井伸太郎, 松本勇樹, 三明大樹	4	久貝 克弥	0:14	0:01
センシング	2	9:21 ~ 9:35	アーク溶接におけるセンシング	中屋海人, 花田知也, 吉岡竜哉	3	久貝 克弥	0:14	0:01
自動操舵	3	9:36 ~ 9:55	自動操舵システムとドライバとの協調方法の基礎検討	藤井 喜之, 深山 大樹	2	後藤 武志	0:19	0:01
自動操舵	4	9:56 ~ 10:10	自動操舵におけるステアバイワイヤ特性の基礎検討	三代 祐輝	1	後藤 武志	0:14	0:01
熱・流体	5	10:11 ~ 10:25	PAを用いた伝熱促進技術に関する実験的研究	梶原瑠奈, 前原武, 山中智博	3	荒賀 浩一	0:14	0:01
熱・流体	6	10:26 ~ 10:40	微細加工を施した金属箔による核沸騰伝熱促進に関する研究	横田健二, 吉田竜二	2	荒賀 浩一	0:14	0:01
加工	7	10:41 ~ 10:55	溶射加工法を用いた光触媒皮膜の製法について	小林健大, 野口裕章, 山川賢太郎	3	中村 信広	0:14	0:01
車両運動	8	10:56 ~ 11:10	車両のサスペンション剛性特性の変更による車両運動への影響解析	林秀尚	1	武馬 修一	0:14	0:01
車両運動	9	11:11 ~ 11:25	ローリングシミュレータのロール減衰の最適化設定	八木翔史	1	武馬 修一	0:14	0:01
車両運動	10	11:26 ~ 11:45	運転条件差によるドライバの回避応答特性および車両のサスペンション特性のそれぞれの変化に対する車両運動特性への影響解析	松田遼人, 福西駿	2	武馬 修一	0:19	0:01
夢への挑戦	11	11:46 ~ 12:00	空飛ぶ車の操舵特性の基礎検討	江村陵哉, 野依克生	2	後藤 武志	0:14	0:01
夢への挑戦	12	12:01 ~ 12:15	エコランカーの開発	岡本輝, 宮田昇一, 田中倫太郎	3	山川 昌文 右松 亨	0:14	0:01
昼食 (時間調整も含めて)							0:45	
夢への挑戦	13	13:00 ~ 13:14	競技用ソーラーカーの設計製作およびその性能評価	大西泰雅, 奥深修, 尾上良大, 中津久瑛, 杉浦大樹, 平西大誠, 福嶋謙明, 松本晟一, 森本理加, 森本隆誠, 吉岡竜	11	藪下 能男 (荒賀 浩一)	0:14	0:01
夢への挑戦	14	13:15 ~ 13:29	NHK高専ロボコンへのエントリー	阿向一磨, 石井健太, 初治仁一, 木村駿介, 鹿間雄也, 高橋明太郎, 西口慎吾, 古橋慎ノ介, 本田一真, 吉岡竜哉	10	久貝 克弥	0:14	0:01
地域貢献	15	13:30 ~ 13:44	那智黒石粉末利用法の検討	谷口比呂, 津山健太, 藤原龍也, 藪中宏樹	4	中村 信広	0:14	0:01
地域貢献	16	13:45 ~ 13:59	廃棄チョーク利用法の検討	岩井将大, 井上博也, 宮浦千彰, 山本大樹	4	中村 信広	0:14	0:01
モノ造り	17	14:00 ~ 14:14	PDCAサイクルによる油圧パイプベンダーの開発	中西修司, 前田太輝, 森澤瑞輝, 福山亮昭, 吉岡優希	5	奥田 昇也 (天野 克明) (右松 亨)	0:14	0:01
モノ造り	18	14:15 ~ 14:34	レバー式ヒーターコントロールを題材にしたモノづくり研究	打田尚平, 川端 諒, 鳥海一馬, 永木洸太郎	4	奥田 昇也 倭 将人	0:19	0:01
							0:00	0:01
		14:35 ~ 14:40	総評	機械システムコース 久貝克弥	65		0:05	

発表は10分もしくは15分, 質疑応答4分, 準備1分で予定しております.
発表時間は前後することがあります. そのつもりで準備をお願いします.
発表会を円滑に進めるためにも, 事前に休憩時間等を利用してプロジェクターの接認をお願いします.
座長は専攻科2年生(黒瀬君, O君), 進行は専攻科1年生(池田君, 神蘭君, 立原君, 山本君, 山口君)が担当します.